„Messen und Prüfen mit optischen Verfahren“ im Rahmen der Förderprogramme „Optische Technologien“ und „Forschung für die Produktion von morgen“

Verbund ROBOMAP
Robotergeführtes Inline Multiparameter Absolut-Präzisionsmesssystem
01.04.08 – 31.03.11

FKZ	Teilvorhaben	Projektpartner
13N9480	Robotertaugliches, adaptives Streifenlicht-Verfahren	GF Meßtechnik GmbH
13N9481	Technisches Schnittstellenmanagement, steuerungstechnische Integration sowie industrielle Verwendbarkeit	Fachhochschule Augsburg
13N9482	Photogrammetrische Kalibrierung und Objekterkennung	Universität Stuttgart
13N9483	Grundlagen der Mikro-Referenzierung und Erarbeitung eines mikrooptischen Mehr-Wellenlängen-Sensors	ISIS sentronics GmbH
		BMW AG
		KUKA AG
	Gesamtzuwendungen	**1.232.640 €**